

全国服务热线 400 025 3336



ESTUN
INDUSTRIAL ROBOTS
埃斯顿工业机器人

ESTUN

IER



埃斯顿自动化股份有限公司

南京市江宁经济开发区吉印大道1888号

+86-25-52785866

+86-25-52785966

www.estun.com



联系我们



官方微信



官方网站

ALL
MADE
BY ESTUN

埃斯顿自动化股份有限公司

埃斯顿自动化

002747.SZ

深交所代码

02715.HK

港交所代码

· 企业介绍

埃斯顿自动化成立于1993年，始终秉承“开放、创新、奋斗、共成长”的理念，坚持自主研发核心技术，立足中国并整合全球人才资源，为客户提供高品质产品与智能化完整解决方案。公司实施“ALL Made By Estun”全产业链战略，构建自主可控的智能制造生态链，连续八年位居中国工业机器人国产品牌出货量第一，2025年以10.6%的市场占有率登顶中国机器人销量总榜榜首（MIR数据）。

公司已形成三大核心业务：一是工业自动化系列产品，依托自主运动控制技术，打造TRIO与埃斯顿双品牌体系，产品涵盖HMI、数控系统、运动控制器、PLC、交流伺服系统及编码器等自动化核心部件，为电子制造、半导体、锂电池、包装、纺织、机床等行业提供完整智能控制解决方案；二是工业机器人及智能制造解决方案，公司已推出95款工业机器人产品，覆盖3kg至1200kg负载，广泛应用于汽车、光伏、锂电池、电子制造等领域；三是数字化产品与服务，通过工业软件与数字化平台，为客户提供产线设计、集成交付到运维服务的全生命周期解决方案。

持续聚焦创新技术，埃斯顿打造免示教焊接、免示教打磨、视觉引导无序抓取等解决方案，将运动控制、机器视觉、AI编程等多种跨领域技术进行融合，实现了免示教、部署方便、易用性提升。基于埃斯顿新一代iER.OS控制平台，我们为用户提供更为二次开放更强的ERI实施操控平台，融合了多种API、开发套件和SDK接口，同时提供实时交互通道（支持4ms通讯速率），为多机器人协同，机器人+外部轴/多维传感器等领域提供完整解决方案。

埃斯顿始终以“人人享受自动化”为企业使命，让制造更智能、让品质更卓越、让生活更美好、让世界更绿色！For a better life!

iER系列智能工业机器人

埃斯顿全新推出iER（intelligent ESTUN Robot）系列智能化机器人，标志着国产机器人在高端化、智能化征程上实现关键跨越。作为占据市场领先地位的产品线升级，全新工业机器人系列覆盖3kg-1200kg负载完整布局，在点焊、弧焊、打磨、码垛、包装、精密装配及钻铆等工艺应用中实现了系统级突破。



软件系统全面重构：重磅推出高级语言Juliet并重构机器人底层语言架构，打造机器人专用操作系统与统一开放的机器人控制系统底座平台，更好地支撑端客户集成应用。



硬件智能深度融合：全新硬件设计推动电控系统从通用化迈向智能化，新一代高集成控制柜引入可控整流技术，大幅减小体积及能耗，控制器平台兼备AI扩展能力，支持通过iER-Care接入云平台、ERI连接外部智能终端，实现“节能、集成、智能”一体化。



全域精度全面覆盖：采用全新标定技术，实现机器人全域高精度标定，标准出厂精度远超行业同类产品；同时，基于长效稳定、全域高精度实现虚拟仿真→物理场景的强实施性。



智能服务前瞻布局：依托智能数字化技术，建立可预测、数据驱动的客户服务新标准，从“解决问题”到“防止问题”的智能化运维体系，将持续帮助客户节省运维成本。

SOLAY
光伏行业

HOME APPLIANCE
家电行业

FOOD AND BEVERAGE
食品饮料行业

METAL
金属加工行业

AUTOMOBILE
汽车行业

LITHIUM BATTERY
锂电行业

ELECTRONIC
电子行业

BUILDING MATERIALS
建材家居行业

LOGISTICS PACKAGING
包装物流行业

GENERAL INDUSTRIAL
一般工业



	iER3-400-SR SCARA系列工业机器人		iER3-500-SR SCARA系列工业机器人		iER4-550-SR-U SCARA系列工业机器人		iER6-500-SR SCARA系列工业机器人		iER6-600-SR SCARA系列工业机器人			iER6-700-SR SCARA系列工业机器人		iER10-500-SR SCARA系列工业机器人		iER10-600-SR SCARA系列工业机器人		iER10-700-SR SCARA系列工业机器人		iER10-800-SR SCARA系列工业机器人	
轴数	4		4		4		4		4			4		4		4		4		4	
最大负载	3kg		3kg		4kg		6kg		6kg			6kg		10kg		10kg		10kg		10kg	
臂展	400mm		500mm		550mm		500mm		600mm			700mm		500mm		600mm		700mm		800mm	
重复定位精度	J1+J2: ±0.02mm J3: ±0.01mm J4: ±0.01°		J1+J2: ±0.02mm J3: ±0.01mm J4: ±0.01°		J1+J2: ±0.025mm J3: ±0.015mm J4: ±0.005°		J1+J2: ±0.02mm J3: ±0.01mm J4: ±0.01°		J1+J2: ±0.02mm J3: ±0.01mm J4: ±0.01°			J1+J2: ±0.02mm J3: ±0.01mm J4: ±0.01°		J1+J2: ±0.02mm J3: ±0.01mm J4: ±0.01°		J1+J2: ±0.02mm J3: ±0.01mm J4: ±0.01°		J1+J2: ±0.02mm J3: ±0.01mm J4: ±0.01°		J1+J2: ±0.02mm J3: ±0.01mm J4: ±0.01°	
本体重量	13kg		14kg		21kg		18kg		18kg			19kg		22kg		23kg		24kg		25kg	
防护等级 /洁净等级	IP20		IP20		IP20		IP20		IP20			IP20		IP20		IP20		IP20		IP20	
安装方式	地面		地面		顶面		地面		地面			地面		地面		地面		地面		地面	

动作范围	1轴	±132°		±132°		±200°		±132°		±132°			±132°		±132°		±132°		±132°		±128°	
	2轴	±141°		±141°		±200°		±150°		±150°			±150°		±150°		±150°		±150°		±150°	
	3轴	0~150mm		0~150mm		0~150mm		0~200mm(选配300mm)		0~200mm(选配300mm)			0~200mm(选配300mm)		0~200mm(选配300mm)		0~200mm(选配300mm)		0~200mm(选配300mm)		0~200mm(选配300mm)	
	4轴	±360°		±360°		±360°		±360°		±360°			±360°		±360°		±360°		±360°		±360°	
	5轴	-		-		-		-		-			-		-		-		-		-	
	6轴	-		-		-		-		-			-		-		-		-		-	
最大速度	1轴	720°/s	合成速度 7225mm/s	720°/s	合成速度 8480mm/s	405°/s	合成速度 7271mm/s	450°/s	合成速度 7050mm/s	450°/s	合成速度 7770mm/s		450°/s	合成速度 8489mm/s	450°/s	合成速度 7050mm/s	450°/s	合成速度 7770mm/s	360°/s	合成速度 7487mm/s	360°/s	合成速度 8063mm/s
	2轴	720°/s		720°/s		705°/s		720°/s		720°/s			720°/s		720°/s		720°/s		720°/s			
	3轴	1280mm/s		1280mm/s		1120mm/s		1120mm/s		1120mm/s			1120mm/s		1350mm/s		1350mm/s		1350mm/s		1350mm/s	
	4轴	3000°/s		3000°/s		2800°/s		2300°/s		2300°/s			2300°/s		705°/s		705°/s		705°/s		705°/s	
	5轴	-		-		-		-		-			-		-		-		-		-	
	6轴	-		-		-		-		-			-		-		-		-		-	



	iER20-800-SR-HI	iER20-1000-SR-HI	iER20-850-SR-UNO	iER20-1000-SR-UNO	iER50-1200-SR		iER4-550-MI	iER7-910-MI	iER8-720-MI	iER10-900-MI	iER15-1430-MI
	SCARA系列工业机器人	SCARA系列工业机器人	SCARA系列工业机器人	SCARA系列工业机器人	SCARA系列工业机器人		MINI系列工业机器人	MINI系列工业机器人	MINI系列工业机器人	MINI系列工业机器人	MINI系列工业机器人
轴数	4	4	4	4	4		6	6	6	6	6
最大负载	20kg	20kg	20kg	20kg	50kg		4kg	7kg	8kg	10kg	15kg
臂展	800mm	1000mm	850mm	1000mm	1200mm		555mm	917mm	727mm	900mm	1430mm
重复定位精度	J1+J2: ±0.02mm J3: ±0.01mm J4: ±0.01°	J1+J2: ±0.02mm J3: ±0.01mm J4: ±0.01°	J1+J2: ±0.025mm J3: ±0.015mm J4: ±0.01°	J1+J2: ±0.025mm J3: ±0.015mm J4: ±0.01°	J1+J2: ±0.025mm J3: ±0.015mm J4: ±0.005°		±0.02mm	±0.03mm	±0.02mm	±0.03mm	±0.03mm
本体重量	47kg	50kg	56.5kg	58kg	145kg		28kg	48kg	46kg	68kg	155kg
防护等级 /洁净等级	IP20	IP20	IP54	IP54	IP54		IP67	IP67	IP67	手腕IP65、主体IP54	IP67
安装方式	地面	地面	地面	地面	地面		地面/顶面	地面/顶面	地面/顶面	地面/顶面	地面/顶面

动作范围	1轴	±132°		±132°		±165°		±165°		±165°			±170°	±170°	±170°	±176°	±170°
	2轴	±152°		±152°		±150°		±150°		±150°			-90°~+130°	-80°~+135°	-80°~+135°	±140°	±140°
	3轴	0~420mm		0~420mm		0~400mm		0~400mm		0~400mm			-200°~+65°	-190°~+65°	-190°~+65°	-200°~+70°	-250°~+70°
	4轴	±360°		±360°		±360°		±360°		±360°			±190°	±190°	±190°	±173°	±210°
	5轴	-		-		-		-		-			±120°	±120°	±120°	±130°	±130°
	6轴	-		-		-		-		-			±360°	±360°	±360°	±360°	±360°
最大速度	1轴	360°/s	合成速度 9550mm/s	360°/s	合成速度 10806mm/s	353°/s	合成速度 9666mm/s	353°/s	合成速度 10590mm/s	297°/s	合成速度 9608mm/s		491°/s	420°/s	420°/s	350°/s	270°/s
	2轴	590°/s		590°/s		564°/s		564°/s		353°/s			407°/s	380°/s	380°/s	350°/s	250°/s
	3轴	1120mm/s		1120mm/s		1120mm/s		1120mm/s		1120mm/s			529°/s	450°/s	450°/s	355°/s	380°/s
	4轴	684°/s		684°/s		684°/s		684°/s		658°/s			655°/s	550°/s	550°/s	480°/s	520°/s
	5轴	-		-		-		-		-			700°/s	500°/s	500°/s	400°/s	450°/s
	6轴	-		-		-		-		-			823°/s	850°/s	850°/s	705°/s	700°/s



iER20-1200-MI
MINI系列工业机器人

iER12-1510
中小负载系列工业机器人

iER20-1760
中小负载系列工业机器人

iER10-2010-HI
中小负载系列工业机器人

iER20-2300-HI
中小负载系列工业机器人

iER30-2700
中小负载系列工业机器人

iER35-1810
中小负载系列工业机器人

iER50-2100
中小负载系列工业机器人

iER50-2700
中小负载系列工业机器人

iER70-2100
中负载系列工业机器人

轴数	6	6	6	6	6		6	6	6	6	6
最大负载	20kg	12kg	20kg	10kg	20kg		30kg	35kg	50kg	50kg	70kg
臂展	1200mm	1527mm	1756mm	2010mm	2303mm		2700mm	1813mm	2110mm	2700mm	2110mm
重复定位精度	±0.03mm	±0.03mm	±0.03mm	±0.03mm	±0.03mm		±0.05mm	±0.04mm	±0.05mm	±0.05mm	±0.05mm
本体重量	148kg	164kg	273kg	275kg	502kg		520kg	277kg	522kg	550kg	522kg
防护等级/洁净等级	IP67	手腕IP67、主体IP54	手腕IP65、主体IP54	手腕IP65、主体IP54	手腕IP65、主体IP54		手腕IP65、主体IP54	手腕IP65、主体IP54	手腕IP65、主体IP54	手腕IP65、主体IP54	手腕IP65、主体IP54
安装方式	地面/顶面	地面/顶面	地面/顶面	地面/顶面	地面/顶面		地面/顶面	地面/顶面	地面/顶面	地面/顶面	地面/顶面

动作范围	1轴	±170°	±170°	±170°	±170°	±180°		±180°	±170°	±180°	±180°	±180°
	2轴	±140°	-90°~+155°	-100°~+155°	-100°~+155°	-90°~+135°		-90°~+135°	-100°~+155°	-90°~+135°	-90°~+135°	-90°~+135°
	3轴	-250°~+70°	-145°~+85°	-160°~+86°	-160°~+86°	-185°~+80°		-185°~+80°	-160°~+86°	-185°~+80°	-185°~+80°	-185°~+80°
	4轴	±210°	±200°	±200°	±200°	±200°		±200°	±200°	±200°	±200°	±200°
	5轴	±130°	±135°	±135°	±135°	±130°		±130°	±130°	±130°	±130°	±130°
	6轴	±360°	±360°	±360°	±360°	±360°		±360°	±360°	±360°	±360°	±360°
最大速度	1轴	270°/s	238°/s	206°/s	206°/s	172°/s		172°/s	206°/s	172°/s	172°/s	172°/s
	2轴	250°/s	238°/s	206°/s	206°/s	119°/s		134°/s	206°/s	119°/s	134°/s	134°/s
	3轴	380°/s	285°/s	238°/s	238°/s	206°/s		186°/s	238°/s	186°/s	186°/s	186°/s
	4轴	520°/s	480°/s	480°/s	480°/s	255°/s		255°/s	480°/s	255°/s	255°/s	245°/s
	5轴	450°/s	412°/s	412°/s	412°/s	330°/s		330°/s	330°/s	254°/s	253°/s	245°/s
	6轴	700°/s	705°/s	705°/s	356°/s	407°/s		407°/s	407°/s	366°/s	367°/s	355°/s



	iER100-3000 大负载系列工业机器人	iER130-3200 大负载系列工业机器人	iER160-3200 大负载系列工业机器人	iER170-2650 大负载系列工业机器人	iER220-2650 大负载系列工业机器人		iER220-2700 大负载系列工业机器人	iER220-3100 大负载系列工业机器人	iER270-2700 大负载系列工业机器人	iER280-3200 大负载系列工业机器人	iER350-3200 大负载系列工业机器人
轴数	6	6	6	6	6		6	6	6	6	6
最大负载	100kg	130kg	160kg	170kg	220kg		220kg	220kg	270kg	280kg	350kg
臂展	3000mm	3200mm	3200mm	2650mm	2650mm		2703mm	3100mm	2700mm	3200mm	3200mm
重复定位精度	±0.06mm	±0.06mm	±0.06mm	±0.06mm	±0.06mm		±0.06mm	±0.06mm	±0.06mm	±0.06mm	±0.06mm
本体重量	1053kg	1120kg	1150kg	1092kg	1120kg		1320kg	1345kg	1360kg	1550kg	1850kg
防护等级 /洁净等级	手腕IP65、主体IP54	手腕IP67、主体IP54	手腕IP65、主体IP54	手腕IP65、主体IP54	手腕IP65、主体IP54		手腕IP67、主体IP54	手腕IP67、主体IP54	手腕IP67、主体IP54	手腕IP65、主体IP54	手腕IP65、主体IP54
安装方式	地面	地面	地面	地面	地面		地面	地面	地面	地面	地面

动作范围	1轴	±180°	±180°	±180°	±180°	±180°		±180°	±180°	±180°	±180°	±180°
	2轴	-60°~+80°	-60°~+80°	-60°~+80°	-60°~+80°	-60°~+80°		-60°~+80°	-60°~+80°	-60°~+80°	-60°~+90°	-60°~+90°
	3轴	-95°~+80°	-95°~+80°	-95°~+80°	-95°~+80°	-95°~+80°		-180°~+80°	-180°~+80°	-180°~+80°	-30°~+125°	-65°~+68°
	4轴	±200°	±250°	±250°	±200°	±200°		±250°	±360°	±360°	±200°	±200°
	5轴	±130°	±125°	±125°	±125°	±125°		±125°	±125°	±125°	±125°	±125°
	6轴	±360°	±360°	±360°	±360°	±360°		±360°	±360°	±360°	±360°	±360°
最大速度	1轴	120°/s	128°/s	128°/s	120°/s	120°/s		118°/s	120°/s	120°/s	110°/s	118°/s
	2轴	110°/s	110°/s	100°/s	110°/s	95°/s		100°/s	100°/s	100°/s	100°/s	100°/s
	3轴	120°/s	120°/s	110°/s	120°/s	95°/s		95°/s	100°/s	100°/s	100°/s	100°/s
	4轴	140°/s	165°/s	165°/s	205°/s	165°/s		189°/s	182°/s	166°/s	170°/s	180°/s
	5轴	200°/s	200°/s	150°/s	215°/s	150°/s		169°/s	158°/s	140°/s	145°/s	126°/s
	6轴	285°/s	220°/s	200°/s	305°/s	200°/s		232°/s	195°/s	210°/s	200°/s	224°/s



	iER350-3300 大负载系列工业机器人	iER420-3300 大负载系列工业机器人	iER500-2800 大负载系列工业机器人	iER700-2800 大负载系列工业机器人	iER1200-3300 大负载系列工业机器人		iER100-3500-DW 下探系列工业机器人	iER220-3100-DW 高防护下探系列工业机器人	iER270-3100-DW 高防护下探系列工业机器人	iER15-1520-PR 冲压系列工业机器人	iER150-3200-PR 冲压系列工业机器人
轴数	6	6	6	6	6		6	6	6	4	6
最大负载	350kg	420kg	500kg	700kg	1200kg		100kg	220kg	270kg	15kg	150kg
臂展	3300mm	3300mm	2800mm	2800mm	3300mm		3500mm	3100mm	3100mm	1515mm	3200mm
重复定位精度	±0.1mm	±0.1mm	±0.1mm	±0.1mm	±0.1mm		±0.06mm	±0.06mm	±0.06mm	±0.03mm	±0.06mm
本体重量	2605kg	2980kg	2555kg	2930kg	4800kg		1050kg	1470kg	1500kg	160kg	1350kg
防护等级 /洁净等级	IP54	IP54	IP54	IP54	手腕IP65、主体IP54		手腕IP65、主体IP54	手腕IP67、主体IP65	手腕IP67、主体IP65	IP54	手腕IP67、主体IP54
安装方式	地面	地面	地面	地面	地面		架装	架装	地面、架装	地面	地面

动作范围	1轴	±180°	±180°	±180°	±180°	±165°		±180°	±180°	±180°	±180°	±180°
	2轴	-60°~+105°	-60°~+105°	-60°~+105°	-60°~+105°	-45°~+100°		-40°~+170°	-40°~+170°	-40°~+170°	-40°~+90°	-60°~+80°
	3轴	-30°~+125°	-30°~+125°	-30°~+140°	-30°~+140°	-200°~+70°		-95°~+80°	-180°~+80°	-180°~+80°	-15°~+105°	-180°~+80°
	4轴	±200°	±200°	±200°	±200°	±360°		±200°	±360°	±360°	±360°	±200°
	5轴	±115°	±115°	±115°	±115°	±118°		±130°	±125°	±125°	-	±125°
	6轴	±360°	±360°	±360°	±360°	±360°		±360°	±360°	±360°	-	±360°
最大速度	1轴	80°/s	80°/s	80°/s	80°/s	60°/s		120°/s	118°/s	118°/s	250°/s	118°/s
	2轴	100°/s	100°/s	100°/s	100°/s	47°/s		110°/s	112°/s	112°/s	215°/s	100°/s
	3轴	100°/s	100°/s	100°/s	100°/s	52°/s		120°/s	95°/s	99°/s	285°/s	99°/s
	4轴	110°/s	114°/s	110°/s	110°/s	79°/s		125°/s	177°/s	177°/s	450°/s	166°/s
	5轴	80°/s	87°/s	80°/s	70°/s	78°/s		200°/s	169°/s	150°/s	-	158°/s
	6轴	150°/s	158°/s	150°/s	150°/s	97°/s		280°/s	277°/s	224°/s	-	192°/s



	iER60-2000-PL 码垛系列工业机器人	iER120-2400-PL 码垛系列工业机器人	iER180-3100-PL 码垛系列工业机器人	iER300-3200-PL 码垛系列工业机器人	iER500-3200-PL 码垛系列工业机器人		iER30-1810-P 高防护系列工业机器人	iER220-2700-P 高防护系列工业机器人	iER220-3100-P 高防护系列工业机器人	iER400-3700-P 高防护系列工业机器人
轴数	4	4	4	4	4		6	6	6	6
最大负载	60kg	120kg	180kg	300kg	500kg		30kg	220kg	220kg	400kg
臂展	2000mm	2400mm	3060mm	3200mm	3200mm		1813mm	2703mm	3100mm	3700mm
重复定位精度	±0.03mm	±0.04mm	±0.04mm	±0.05mm	±0.05mm		±0.04mm	±0.06mm	±0.06mm	±0.1mm
本体重量	500kg	1050kg	1120kg	1600kg	2083kg		284kg	1320kg	1345kg	1345kg
防护等级 /洁净等级	IP54	IP54	IP54	IP54	IP54		手腕IP67、主体IP54	手腕IP67、主体IP65	手腕IP67、主体IP65	手腕IP67、主体IP65
安装方式	地面	地面	地面	地面	地面		地面/顶面	地面	地面	地面

动作范围	1轴	±180°	±180°	±180°	±180°	±180°		±170°	±180°	±180°	±180°
	2轴	-35°~+90°	-40°~+85°	-40°~+90°	-90°~+90°	-45°~+90°		-100°~+155°	-60°~+80°	-60°~+80°	-60°~+105°
	3轴	-10°~+110°	-20°~+110°	-17°~+108°	-20°~+125°	-15°~+120°		-160°~+86°	-180°~+80°	-180°~+80°	-30°~+140°
	4轴	±360°	±360°	±360°	±360°	±360°		±200°	±250°	±360°	±200°
	5轴	-	-	-	-	-		±130°	±125°	±125°	±125°
	6轴	-	-	-	-	-		±360°	±360°	±360°	±360°
最大速度	1轴	170°/s	114°/s	114°/s	148°/s	85°/s		206°/s	120°/s	120°/s	77°/s
	2轴	148°/s	120°/s	108°/s	100°/s	90°/s		206°/s	100°/s	100°/s	100°/s
	3轴	185°/s	149°/s	118°/s	135°/s	90°/s		238°/s	100°/s	100°/s	100°/s
	4轴	285°/s	390°/s	390°/s	350°/s	200°/s		480°/s	180°/s	182°/s	114°/s
	5轴	-	-	-	-	-		320°/s	174°/s	158°/s	104°/s
	6轴	-	-	-	-	-		407°/s	232°/s	210°/s	168°/s



		iER12-1450-HW 焊接系列工业机器人		iER12-2000-HW 焊接系列工业机器人		iER10-600-SR-C 洁净系列工业机器人		iER7-910-MI-C 洁净系列工业机器人		iER8-720-MI-C 洁净系列工业机器人		ER45-2200-BD 折弯系列工业机器人		ER80B-2565-BD 折弯系列工业机器人		ER130-2865-BD 折弯系列工业机器人	
轴数		6		6		4		6		6		6		6		6	
最大负载		12kg		12kg		10kg		7kg		8kg		45kg		80kg		130kg	
臂展		1445mm		2015mm		600mm		910mm		720mm		2200mm		2565mm		2865mm	
重复定位精度		±0.05mm		±0.05mm		J1+J2: ±0.02mm J3: ±0.01mm J4: ±0.01°		±0.03mm		±0.02mm		±0.03mm		±0.04mm		±0.04mm	
本体重量		170kg		286kg		23kg		48kg		46kg		520kg		730kg		950kg	
防护等级 /洁净等级		手腕IP65、主体IP54		手腕IP65、主体IP54		ISO Class 4		防护等级:IP65 洁净等级:ISO Class 5		防护等级:IP65 洁净等级:ISO Class 5		IP54		IP54		IP54	
安装方式		地面/顶面		地面/顶面		地面		地面/顶面		地面/顶面		地面		地面		地面	
动作范围	1轴	±170°		±170°		±130°		±170°		±170°		±190°		±185°		±180°	
	2轴	-90°~+155°		-100°~+155°		±150°		-80°~+135°		-80°~+135°		-70°~+110°		-67°~+150°		-70°~+90°	
	3轴	-150°~+85°		-210°~+80°		0~200mm		-190°~+65°		-190°~+65°		-95°~+62°		-190°~+66°		-200°~+68°	
	4轴	±200°		±200°		±360°		±190°		±190°		±200°		±200°		±200°	
	5轴	±135°		±135°		-		±120°		±120°		±130°		±130°		±125°	
	6轴	±210°		±210°		-		±360°		±360°		±360°		±360°		±360°	
最大速度	1轴	237°/s		226°/s	合成速度 7750mm/s	450°/s		420°/s		420°/s		172°/s		114°/s		112°/s	
	2轴	237°/s		226°/s		720°/s		380°/s		380°/s		119°/s		108°/s		106°/s	
	3轴	285°/s		237°/s		1120°/s		450°/s		450°/s		189°/s		133°/s		106°/s	
	4轴	470°/s		442°/s		705°/s		550°/s		550°/s		284°/s		255°/s		204°/s	
	5轴	416°/s		416°/s		-		500°/s		500°/s		247°/s		197°/s		198°/s	
	6轴	700°/s		700°/s		-		850°/s		850°/s		355°/s		285°/s		212°/s	

CONTROL SYSTEM

电控系统



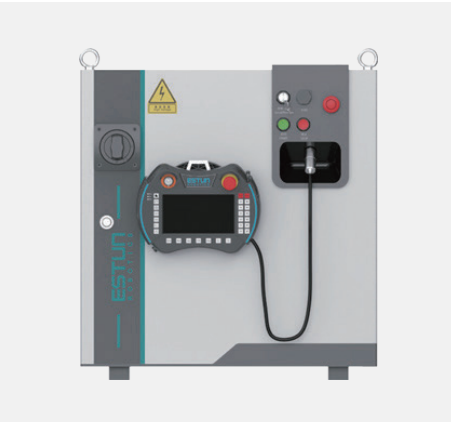
— ERC3-C1系列控制柜

- 新一代集成式驱控系统，性能全面提升
- 体积：440mm*89mm*330mm，支持立式/卧式/叠放安装，安装更灵活
- 共直流母线设计，实现节能减排
- 外部接口丰富，方便客户接线
- 支持多种模块扩展，选择更灵活
- 集成先进运动规划及振动抑制算法，大幅提升精度与速度
- 支持TCP/IP通讯以及Profinet、EtherNet/IP、Ethercat、ModbusTCP等主流总线通信



— ERC3-S1、C2系列控制柜

- 新一代集成式驱控系统，实现高性能、高可靠性
- 体积：460mm*280mm*550mm，支持立式及叠放安装，安装更灵活
- 共直流母线设计，实现节能减排
- 内外双循环设计，实现IP54高防护等级
- 满足CE要求的安全停止功能，可使用范围更广
- 全新的工业设计，安全、方便、舒适的同时，改善外观，提高美观性
- 柜内线束减少80%以上，结构易拆卸，方便产品维护
- 集成先进运动规划及振动抑制算法，大幅提升精度与速度
- 支持TCP/IP通讯以及Profinet、EtherNet/IP、Ethercat、ModbusTCP等主流总线通信
-



— ERC3-S1A、S2A、S3A系列控制柜

新一代集成式驱控系统，实现高性能、高可靠性
体积：650mm*750mm*455mm，支持立式及叠放安装，安装更灵活
共直流母线设计，实现节能减排
内外双循环设计，实现IP54高防护等级
满足CE要求的安全停止功能，可使用范围更广
全新的工业设计，安全、方便、舒适的同时，改善外观，提高美观性
柜内线束减少80%以上，结构易拆卸，方便产品维护
集成先进运动规划及振动抑制算法，大幅提升精度与速度
支持TCP/IP通讯以及Profinet、EtherNet/IP、Ethercat、ModbusTCP等主流总线通信
最多可选配3个集成附加轴，简化结构，降低成本



— ERT76-F2示教器

- 采用人体工程学设计，操作舒适、轻便
- 采用全中文显示，界面友好
- 双路安全开关，充分保证人员操作安全
- 配备USB接口，支持示教程序的导入/导出
- 满足IP54防护等级，适应恶劣使用环境

iER PRODUCT HIGHLIGHTS

iER产品亮点

全方位易用性提升

- 基于编程、调试、配置、管理的全方位易用性提升
- 界面布局全面优化，分层布局，分屏显示，清晰易用，提升用户体验
- 支持可视化通讯配置，总线通讯配置周期缩短70%
- 编程体验大幅升级，多任务管理、编程调试及故障定位效率提升50%
- 全方位易用性优化，可有效降低学习成本、提高调试效率、缩短项目交付周期



节拍全面提升

- 机器人节拍全面提升，包含：程序扫描速度，模型自适应加减速，轨迹过渡算法，通讯交互效率
- 基于速度自动调优的运动规划，可将精准提速需要的1-2天时间，缩短到0.5h以内，全自动提升节拍至最优



全域精度提升

- 采用DH全参建模，全新的标定技术，抵消重力引起的关节变形；
- 采用多点TCP标定技术，选取最优工具参数
- 综合保证机器人TCP精度<0.5mm
- 应用场景：视觉应用、弧焊、点焊等对TCP精度要求较高的场景



小圆精度提升

- 采用高精动力学模型进行摩擦补偿，小圆圆度可达0.2mm
- 全新算法实现有限关节运动控制，进一步提升末端轨迹精度，小圆圆度0.1mm（切割面为锥面，适合薄板切割）
- 应用场景：激光切割等对小圆精度要求较高的场景



碰撞检测更灵敏

- 机器人本体为刚性结构，需在加工场景中更灵敏地感知碰撞，并实现更快的碰撞响应
- 搭载基于轨迹标记的碰撞检测算法，支持对特定轨迹进行标记的检测方法
- 全新升级的碰撞检测算法，检测效率更高、更精准，整体灵敏度提升30%以上



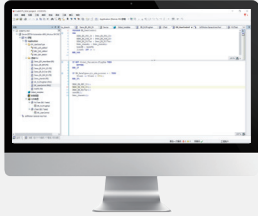
支持多机协同

- 单CPU支持4机协同，基于分布式框架，多CPU扩展可支持8机及以上协同运行
- 单示教器即可完成多机配置、编程与调试
- 采用本体及工具全包围防碰撞技术，实现1ms级动态监测与自定义避让反应，保障多机高速无碰撞安全运行
- 应用场景：多机协同焊接、点焊、搬运等场景



支持CodeSys软PLC

- 统一标准开发环境：基于IEC 61131-3标准，支持LD、FBD、ST、IL、SFC、CFC等多语言编程
- 实时交互：PLC与机器人系统间低延时指令下发与状态回读，保障控制级实时性
- EtherCAT专属深度集成：原生深度适配EtherCAT（ECAT）总线，专注ECAT生态适配
- 定制化机器人功能块库：基于核心控制逻辑，封装大量自研定制化机器人功能块



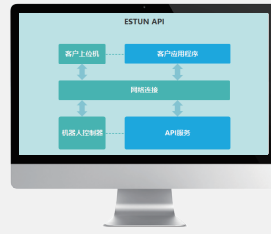
支持ERI-智能控制

- 实时外部引导控制：支持实时外部控制、实时路径纠偏补偿、实时数据输出
- 通讯协议：支持TCP/IP字节流与总线通讯
- 扩展接口：开放SDK接口，支持丰富的运动指令、IO指令、逻辑指令，具备强大易用的二次开发功能，满足客户深度工艺研究需求
- 实时数据交互：实时高速数据交互通道，最快支持2ms通讯速率
- 应用场景：在线飞行焊、激光焊缝跟踪、免示教打磨等场景



支持API-应用接口

- 完整丰富的接口：提供上百个接口，覆盖运动、控制、状态及管理4大类功能
- 支持多种编程语言：支持C++、C#和VB语言，灵活适配不同客户的开发应用需求
- 二次开发及扩展：支持客户二次封装，可扩展专用接口
- 多对多连接：客户上位机与机器人支持“多对多连接”，可同时满足机器人控制与数据监控需求
- 应用场景：产线上位机控制、设备监控等场景



支持软浮动功能

- 支持多种软浮动模式：笛卡尔软浮动、关节软浮动、推出软浮动
- 采用高精动力学模型进行外部作用力的估算，软浮动更柔顺
- 应用场景：压铸取件、粗加工工件抓取、低精度柔性装配等



支持海量小线段

- 支持2mm间隔的小线段轨迹点，最大恒速可达200mm/s
- 保证轨迹精度的同时，实现速度最大程度平滑
- 应用场景：适用于小线段打磨、涂胶、切割等由海量短线段叠加构成轨迹、对工件轮廓精度要求较高的场景



PROCESS SOFTWARE
工艺软件

一 点焊软件包 SPOT WELDING

- **专用界面**：集成点焊应用工艺参数，通过界面流程引导用户完成工艺配置，降低用户理解难度；
- **专用指令**：内置打点、修磨等专用指令组，覆盖工艺流程全环节；
- **专用功能**：支持焊枪切换、板厚检查、挠度补偿、手动操作等功能，内置多种通信总线，灵活适配不同品牌的焊接控制器；
- **焊接质量**：支持修磨损耗快速测算功能，自动补偿焊点贴合位置，避免电极磨损引起工件变形或焊点不合格；
- **焊接效率**：具备基于动力学模型的高阶性能算法和振动自学习功能，智能降低抖动，提升生产节拍。



一 涂胶软件包 GLUING

- 适配SCA、INTEC等主流涂胶机系统
- 界面操作简单易用，工艺配置灵活，满足多种应用工况
- 支持出胶速度与机器人运动速度匹配，实时调整涂胶参数，满足质量要求
- 支持通讯实时监控，实时查看涂胶状态、流量、气体曲线等
- 国内首家自主研发的涂胶软件包，满足汽车、锂电等行业涂胶应用



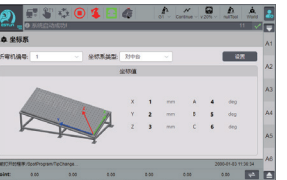
一 弧焊软件包 ARC WELDING

- **焊接参数表**：大幅提升用户编程效率，易于工艺经验复制，新用户也能快速上手；
- **界面深度融合**：支持快捷编程，弧焊功能和编程界面融合，包括在线调整、工件计数、功能计数、焊机交互信号监控、焊枪角度，保证用户对焊接数据的便捷监控；
- **多焊机支持**：标配多款主流焊机，包括CANopen、CAN、I/O等类型焊机，且支持EIP/PN等总线通讯，便于扩展第三方焊机；
- **焊接专用功能**：具备再起弧、再启动、试运行、焊枪防碰撞功能、工具补偿、起弧失败检测、断弧检测、起弧确认时间检测和焊丝、气体、冷却水外部信号检测等功能；
- **高级功能**：集成接触寻位、电弧跟踪、多层多道、激光跟踪等高级功能，便于适应更多焊接场景；
- **免示教焊接接口**：具备弧焊专用API接口，满足更多焊接免示教器场景。



一 折弯软件包 BENDING

- 支持I/O和Ethernet两种通信方式
- 网络通讯模式简单，无需繁琐接线
- 可实现读取折弯机信号、模具参数、折弯速度等参数，实时跟随折弯运动
- 灵活布局，更换模具后无需重新标定折弯机，操作便捷
- 高精度位移传感器实现自动送料功能，保证折弯精度



码垛软件包 PALLETIZING

- **垛型库**：单层垛型配方，形成单层垛型库，整垛自由组合；
- **图形化界面**：支持常见垛型，复杂垛型自由设计，示教器界面可拖拽设计垛型，所见即所得；
- **引导式界面**：界面简化，流程式码垛配置，界面减少层级操作，增强用户体验感；
- **预置程序**：内置模版程序，支持多种典型垛-线场景，界面化编程后一键运行，无需额外编程；
- **推荐垛型**：内置多种推荐垛型，且支持扩展，一键选择垛型无需额外布局；
- **用户拓展**：垛型数据开放，用户可根据实际需求，自行修改程序逻辑拓展场景；
- **支持六轴机型**：软件包可支持通用4关节和6关节机器人。



打磨软件包 GRINDING

- **集成控制**：集成力控+去毛刺等周边品工具到示教器界面，统一操作，方便快捷；
- **快捷通讯**：通讯秒连，一根网线连接，即插即用，支持ModbusTCP和IO通讯方式；
- **打磨工艺库**：支持本地化和云端工艺库查询，给用户推荐工艺参数，降低用户调试难度；
- **配方设置**：支持配方设置，配合工艺库支持一键设置配方参数，降低用户使用难度；
- **工具控制**：可通过界面操作工具，调试更快捷。



凸焊软件包 PROJECTION WELDING

- **凸焊专用界面**：界面简洁直观、易于理解，采用引导式操作流程完成工艺配置，大幅降低用户的工艺配置门槛；
- **支持自动修磨**：内置自动修磨与自动焊接&补偿专属指令组，支持实时位移与差值位移精准计算，可通过位移数值自动补偿焊接点位偏移；
- **凸焊专用指令**：封装全流程标准化指令，可实现凸焊全工艺流程的闭环管控；
- **适配多款主流凸焊机**：兼容主流品牌凸焊设备，支持产量参数的灵活配置，适配多样化生产需求。



激光纠偏软件包 LASER CORRECTION

- **适配多款主流激光器**：适配明图、创想、SERVO-ROBOT、Scansonic等多款激光传感器；
- **专用标定界面**：网络通讯模式简单，一根网线连接，无需繁琐接线；
- **配方方案**：界面操作简单易用，纠偏方案灵活配置，满足多种应用工况；
- **支持多连接**：可同时支持多个激光传感器连接，寻位、跟踪纠偏，通过切换；
- **寻位+跟踪**：可支持起点寻位和过程跟踪，在涂胶、打磨、焊接应用场景中使用。



冲压软件包 PRESSING

- 界面操作简单易用，工艺配置灵活，满足多种应用工况
- 安全检测机制，保障机器人和设备安全交互
- 配备高性能动力学模型，全新的速度规划和振动抑制算法，大幅度提升运行节拍，增加用户产能



FUNCTIONAL SOFTWARE
工具软件

编程类 PROGRAMMING CATEGORY

机器人离线仿真 ESTUNEDITOR

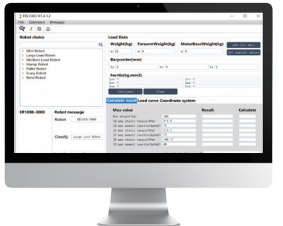
埃斯顿离线仿真编程软件EstunEditor，在传统离线编程之上，融入离线仿真功能。集机器人定义、模型导入、轨迹生成、仿真验证、代码后置等功能于一体，支持双模式编程。无需连接机器人就能编程和仿真。简洁图形界面搭配智能代码补全、实时语法检查与强大调试工具，为客户提供一站式机器人编程调试服务。



工具类 TOOL CATEGORY

负载评估软件 ERLOAD

- 支持ESTUN全系列机器人负载评估，适用于机器人设计选型场景
- 通过精准计算和验证机器人在不同工况下的负载能力，提高选型效率，提升机器人作业安全性与效率



虚拟示教器 ERTEACH

- 支持ESTUN全系列机器人，运行在PC端，用于模拟机器人示教器的操作和编程环境，提高工作效率
- 支持搭配EstunEditor或iER-care使用，实现数字化机器人编程、仿真、调试和机器人远程运维



运维服务类 MAINTENANCE SERVICE CATEGORY

机器人智能远程运维 iER-Care

- 全新的机器人远程运维平台，支持机器人零成本/低成本一键智能联网
- 无需额外安装通讯类网关硬件，即可轻松实现机器人物联网
- 远程进行故障诊断与高效修复，实现7*24H高效透明的远程服务
- 机器人实时监控、精准告警、生产数据融合可视化看板
- 支持IT与OT系统的深度数据融合，可快速打通设备与生产系统的数据通路



新一代工业云平台 iER-Cloud

- 智能设备IoT云平台，支持各类数据永久存储、极速检索
- 数字化工作站管理平台，支持工艺场景数字孪生搭建
- 大数据分析平台，海量数据汇聚分析，深度挖掘数据价值
- 综合设备服务平台，覆盖设备全生命周期全流程提供服务支持

